

**Les trois équations à connaître par cœur****Équation de relaxation**

$$\frac{df}{dt} + \frac{f}{\tau} = 0$$

La solution est

$$f(t) = A e^{-t/\tau}$$

**Équation d'oscillation harmonique**

$$\frac{d^2 f}{dt^2} + \omega_0^2 f = 0$$

La solution est

$$f(t) = A \cos \omega_0 t + B \sin \omega_0 t$$

**Équation d'atténuation ou d'amplification**

$$\frac{d^2 f}{dx^2} - \frac{f}{\delta^2} = 0$$

La solution est

$$f(x) = A e^{-x/\delta} + B e^{x/\delta}$$

**Méthode générale** (équation linéaire)

- 1) Écrire l'équation homogène (second membre nul) puis donner sa solution ;
- 2) chercher la solution particulière (si il y a un second membre) ;
- 3) écrire la solution complète comme somme de la solution particulière et de la solution homogène ;
- 4) exploiter les conditions initiales sur la solution complète pour déterminer les constantes d'intégration.

**Solution particulière** (équation linéaire)

- Si le second membre est constant, chercher la solution particulière  $f_p$  en écrivant  $f_p = \text{Cste}$  soit

$$\frac{df_p}{dt} = 0 \quad \text{et} \quad \frac{d^2 f_p}{dt^2} = 0$$

- Si il est sinusoïdal, chercher  $f_p$  sous forme sinusoïdale (principe de la notation complexe).

**Éq. diff. ordinaire linéaire homogène du second ordre à coeff. constants**

$$\ddot{f} + \frac{\omega_0}{Q} \dot{f} + \omega_0^2 f = 0$$

Discriminant du polynôme caractéristique :  $\Delta = \omega_0^2 \left( \frac{1}{Q^2} - 4 \right)$ 

- Si  $\Delta > 0$ , deux racines réelles (régime apériodique)

$$\lambda_{1,2} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm \omega_0 \sqrt{\frac{1}{4Q^2} - 1} \quad \text{et les solutions sont} \quad f(t) = A e^{\lambda_1 t} + B e^{\lambda_2 t}$$

- Si  $\Delta = 0$ , une seule racine réelle (régime critique)

$$\lambda_0 = -\frac{\omega_0}{2Q} \quad \text{et les solutions sont} \quad f(t) = (A + B t) e^{\lambda_0 t}$$

- Si  $\Delta < 0$ , deux racines complexes conjuguées  $\lambda_0 \pm j \Omega$  (régime pseudo-périodique)

$$\lambda_{1,2} = \underbrace{-\frac{\omega_0}{2Q}}_{=\lambda_0} \pm j \underbrace{\omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}_{=\Omega} \quad \text{et les solutions sont} \quad f(t) = (A \cos \Omega t + B \sin \Omega t) e^{\lambda_0 t}$$

**Séparation des variables** pour les équations différentielles ordinaires du 1<sup>er</sup> ordre, **non linéaires** et/ou à **coefficient non constant**.

Mettre tout ce qui est en  $f$  d'un côté, tout ce qui est en  $t$  de l'autre, et intégrer. **ex.**  $\frac{df}{dt} + \alpha t^3 f^2 = 0 \Rightarrow \frac{df}{f^2} = -\alpha t^3 dt \Rightarrow \frac{1}{f} = \frac{\alpha t^4}{4} + \text{Cste}$  donc  $f(t) = \frac{4}{4 \text{Cste} + \alpha t^4}$