

H2-TD

Correction

H2 – 09 Chute dans le champ de pesanteur terrestre

$$1) \mathcal{R}_e = \frac{\rho D v}{\eta} \approx 2 \times 10^{-2}$$

2) $\vec{F} = -\frac{1}{2} C_x \rho S v \vec{v} = -12 \frac{\rho S v}{\mathcal{R}_e} \vec{v} = -12 \frac{\eta \rho S v}{\rho D v} \vec{v}$ or S est la surface efficace de la bille, soit celle du disque maximal $S = \pi (D/2)^2$ qui conduit finalement, si on écrit $R = D/2$ le rayon de la sphère, à

$$\vec{F} = -12 \frac{\eta \pi D}{4} \vec{v} = -6 \pi \eta R \vec{v}$$

3) Le théorème du centre de masse appliqué à la bille dans le référentiel terrestre supposé galiléen s'écrit

$$m \vec{a} = m \vec{g} - \rho \frac{4}{3} \pi R^3 \vec{g} - 6 \pi \eta R \vec{v}$$

En projetant sur l'axe (Oz) descendant, on obtient (en écrivant $\vec{v} = v \vec{e}_z$)

$$\frac{dv}{dt} = g \left(1 - \frac{\rho}{\rho_f} \right) - \frac{6 \pi \eta R}{m} v$$

4) La vitesse limite v_{lim} est telle que $\frac{dv}{dt} = 0$ soit $v_{\text{lim}} = \frac{m g (\rho_f - \rho)}{6 \pi \eta R \rho_f}$.

et le temps typique s'identifie en mettant l'équation différentielle sous forme canonique

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = \frac{v_{\text{lim}}}{\tau} \quad \text{c'est-à-dire} \quad \tau = \frac{m}{6 \pi \eta R}$$

Les applications numériques donnent, avec $m = \frac{4}{3} \pi R^3 \rho_f$, $v_{\text{lim}} = 1,5 \text{ cm} \cdot \text{s}^{-1}$ et $\tau = 1,7 \text{ ms}$.

La vitesse atteint 99 % de la vitesse limite en $5\tau \approx 10 \text{ ms}$, soit quasiment instantanément. Par ailleurs, une vitesse si faible conduit effectivement à un petit nombre de Reynolds, ce qui est cohérent avec l'expression utilisée pour le coefficient de traînée.

5) Il suffit de mesurer la vitesse de la bille v_{lim} et de remonter à la viscosité par $\eta = \frac{m g (\rho_f - \rho)}{6 \pi v_{\text{lim}} R \rho_f}$.

On peut le faire dans une éprouvette, en écrivant $v_{\text{lim}} = d/t$ et en mesurant le temps t que met la bille pour tomber de $d = 20 \text{ cm}$. On anticipe $t \approx 13 \text{ s}$.

6) C'est une équation différentielle ordinaire linéaire du premier ordre à coefficients constants avec un second membre constant. Directement

$$v(t) = A \exp\left(-\frac{t}{\tau}\right) + v_{\text{lim}}$$

et A se détermine par la condition initiale $v(0) = 0$ soit $v(t) = v_{\text{lim}} \left(1 - \exp\left(-\frac{t}{\tau}\right) \right)$

On trace

